

Specyfikacja Drona Matrice 350 RTK

DRON

Wymiary	Rozłożony, bez śmigieł, 810x670x430 mm (Długość x Szerokość x Wysokość) Złożony, ze śmigłami, 430x420x430 mm (Długość x Szerokość x Wysokość)
Przekątna	895 mm
Masa (z jednym gimbalem na dole)	Około 3.77 kg (bez akumulatorów) Około 6.47 kg (z dwoma akumulatorami TB65)
Maksymalny udźwig pojedynczego wibroizolatora	960 g
Maksymalna masa startowa	9.2 kg
Częstotliwość pracy	2.4000-2.4835 GHz CE: 5.170-5.250 GHz
Moc sygnału (EIRP)	2.4000-2.4835 GHz: < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.150-5.250 GHz (CE: 5.170-5.250 GHz):< 23 dBm (CE) 5.725-5.850 GHz:< 14 dBm (CE)
Dokładność zawisu (Tryb P- z GPS)	Pionowo: ±0.1 m (Z systemem wizyjnym) ±0.5 m (GPS włączony) ±0.1 m (RTK włączony) Poziomo: ±0.3 m (Z systemem wizyjnym) ±1.5 m (GPS włączony) ±0.1 m (RTK włączony)
Dokładność pozycjonowania RTK	Z włączonym i ustawionym sygnałem RTK 1 cm+1 ppm (poziomo) 1.5 cm + 1 ppm (pionowo)
Maksymalna prędkość kątowna	Oś pitch: 300°/s, Oś yaw: 100°/s

Maksymalny kąt nachylenia	30° (Tryb- N, Przedni system wizyjny włączony: 25°)
Maksymalna prędkość wznoszenia	6 m/s
Maksymalna prędkość opadania (pionowa)	5 m/s
Maksymalna prędkość opadania (w przechyle)	7 m/s
Maksymalna prędkość	23 m/s
Maksymalny pułap (m n.p.m.)	5000 m (ze śmigłami 2110s, przy masie startowej ≤ 7.4kg)
Odporność na wiatr	7000 m (ze śmigłami 2112, przy masie startowej ≤ 7.2 kg)
Maksymalny czas lotu	12 m/s
Wspierane kamery DJI	55 minut (Zmierzono za pomocą Matrice 350 RTK lecącego z prędkością około 8 m/s bez ładunku użytkowego w bezwietrznym otoczeniu, aż poziom naładowania baterii osiągnął 0%. Dane służą wyłącznie jako odniesienie. Rzeczywisty czas użytkowania może się różnić w zależności od trybu lotu, akcesoriów i środowiska. Należy zwracać uwagę na przypomnienia w aplikacji)
Wspierane konfiguracji gimballi	Zenmuse H20, Zenmuse H20T, Zenmuse H20N, Zenmuse P1, Zenmuse L1
Stopień ochrony GNSS	Pojedynczy gimbal na dole, Podwójny gimbal na dole, Pojedynczy gimbal na górze + pojedynczy gimbal na górze
Temperatura robocza	IP55
APARATURA	GPS + GLONASS + BeiDou + Galileo
Ekran	-20°C do 50°C
	Ekran dotykowy LCD 7,02 cala; rozdzielczość: 1920×1200; maksymalna jasność: 1200 nitów

Masa	Około 1.25 kg (bez akumulatora WB37) Około 1.42 kg (z akumulatorem WB37)
GNSS	GPS + Galileo + BeiDou
Wbudowany akumulator	Typ: Li-ion (6500 mAh@7.2 V) Typ ładowania: Użyj stacji ładowania BS65 lub szybkiej ładowarki USB-C o maksymalnej mocy 65 W (maksymalne napięcie 20 V) Czas ładowania: 2 godziny Układ chemiczny: LiNiCoAlO₂
Zewnętrzny akumulator WB37	Pojemność: 4920 mAh Napięcie: 7,6 V Typ: Li-ion Energia: 37,39 Wh Układ chemiczny: LiCoO₂
Stopień ochrony	IP54
Czas pracy	Wbudowany akumulator: około 3.3 godziny Wbudowany akumulator + akumulator zewnętrzny: ok. 6 godzin
Temperatura pracy	-20° do 50° C
Częstotliwości pracy	2.4000-2.4835 GHz 5.725-5.850 GHz
Moc sygnału (EIRP)	2.4000-2.4835 GHz: < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.725-5.850 GHz: < 14 dBm (CE) < 23 dBm (SRRC)
Akumulator wymienny	Nazwa: WB 37 Pojemność: 4920 mAh Napięcie: 7.6V Ogniwo: LiPo Moc: 37.39Wh Czas ładowania (używając stacji ładującej BS60: 70 minut (15°C do 45°C) 130 minut (0°C do 15°C)
Protokół Wi-Fi	Wi-Fi 6
Częstotliwość pracy Wi-Fi	2.4000-2.4835 GHz 5.150-5.250 GHz

	5.725-5.850 GHz
Protokół Bluetooth	Bluetooth 5.1
Częstotliwość pracy Bluetooth	2.4000-2.4835 GHz
TRANSMISJA WIDEO	
System transmisji wideo	DJI O3 Transmission
Antena	4 anteny do transmisji wideo, 2T4R
Maksymalna odległość transmisji (bez przeszkód i zakłóceń)	CE/SRRC/MIC: 8 km
Maksymalna odległość transmisji (z przeszkodami)	Niewielkie zakłócenia i przeszkody w postaci budynków: ok. 0-0,5 km Niewielkie zakłócenia i przeszkody w postaci drzew: ok. 0,5-3 km Silne zakłócenia i brak przeszkód: krajobraz miejski, ok. 1,5-3 km Średnie zakłócenia i brak przeszkód: krajobraz podmiejski, ok. 3-9 km Niewielkie zakłócenia i brak przeszkód: przedmieścia/wybrzeże, ok. 9-20 km
	Zmierzono zgodnie z przepisami FCC w środowisku bez przeszkód i typowych zakłóceń na wysokości lotu około 120 m. Dane mają charakter poglądowy. Rzeczywista odległość transmisji może się różnić w zależności od przeszkód i zakłóceń w otoczeniu. Należy zwracać uwagę na przypomnienia w aplikacji.
SYSTEM WIZYJNY	
Zasięg wykrywania przeszkód	Do przodu/do tyłu/w lewo/w prawo: 0,7-40 m W górę/w dół: 0,6-30 m
FOV	Do przodu/do tyłu/w dół: 65° (poziomo), 50° (pionowo) W lewo/w prawo/w górę: 75° (poziomo), 60° (pionowo)
Warunki pracy SYSTEM CZUJNIKÓW ToF NA PODCZERWIEN	Powierzchnie z wyraźnymi wzorami i odpowiednim oświetleniem (luksy > 15)

Zasięg wykrywania przeszkód	0.1-8m
Pole widzenia (FOV)	30° (±15°)
Warunki pracy GÓRNE I DOLNE OŚWIETLENIE POMOCNICZE	duże, rozpraszające, odbijające powierzchnie (współczynnik odbicia > 10%)
Efektywna odległość oświetlenia	5 m
Typ oświetlenia	60 Hz, stałe światło
KAMERA FPV	
Rozdzielczość	1080p
Pole widzenia (FOV)	142°
Liczba klatek na sekundę	30 fps
INTELIGENTNY AKUMULATOR	
Nazwa	TB65
Pojemność	5880 mAh
Napięcie	44.76 V
Typ ogniwa	Li-ion
Energia	263.2 Wh
Masa	około 1.35 kg
Temperatura pracy	-20°C do 50°C
Temperatura przechowywania	22°C do 33°C
Temperatura ładowania	-20°C do 40°C (Przy temperaturze niższej od 5°C, Funkcja podgrzewania włączy się automatycznie. Ładowanie akumulatora w niskich temperaturach może wpłynąć na ich żywotność. Zaleca się ładowanie w temperaturze od 15° do 35° C)
Czas ładowania	Przy zasilaniu 220 V pełne naładowanie dwóch inteligentnych akumulatorów TB65 trwa około 60 minut, a naładowanie ich od 20% do 90% - około 30 minut.

**STACJA
ŁADUJĄCA**

Wymiary	580×358×254 mm
Masa netto	8.98 kg
Kompatybilność	Akumulator TB65 Akumulator WB37
Napięcie wejściowe	220-240 VAC, 50-60 Hz
Maksymalna moc wejściowa	1070W
Moc wyjściowa	210-240 V: 992 W
Temperatura pracy	-20°C do 40°C